

Durée : 1h

Documents autorisés : AUCUN

Nombre de pages du sujet : 1

Rappels de trigonométrie

$$\left\{ \begin{array}{l} \sin(a+b) = \sin a \cos b + \cos a \sin b \\ \sin(a-b) = \sin a \cos b - \cos a \sin b \\ \cos(a+b) = \cos a \cos b - \sin a \sin b \\ \cos(a-b) = \cos a \cos b + \sin a \sin b \end{array} \right. \quad \left\{ \begin{array}{l} \cos^2 \theta + \sin^2 \theta = 1 \\ \cos^2 \theta = \frac{1 + \cos 2\theta}{2} \\ \frac{\sin 2\theta}{2} = \sin \theta \cos \theta \end{array} \right.$$

Problème : Étude d'une trajectoire plane

Soit \mathcal{R} un référentiel et $R(O, \vec{e}_x, \vec{e}_y, \vec{e}_z)$ un repère cartésien associé. On s'intéresse à la trajectoire d'un point matériel M qui se déplace dans le plan $(O, \vec{e}_x, \vec{e}_y)$. Le vecteur position de M est donné par : $\vec{OM} = x(t)\vec{e}_x + y(t)\vec{e}_y$ avec,

$$\begin{cases} x(t) = r_0 \left(\frac{1}{2} + \cos \omega t + \frac{\cos 2\omega t}{2} \right) \\ y(t) = r_0 \left(\sin \omega t + \frac{\sin 2\omega t}{2} \right) \end{cases}, \text{ où } r_0 \text{ et } \omega \text{ sont des constantes positives} \quad (1)$$

1. Calculer la vitesse du point M par rapport à \mathcal{R} .
2. En déduire que la vitesse scalaire se met sous la forme :

$$v(t) = r_0 \omega \sqrt{2(1 + \cos \omega t)}$$
3. En déduire l'expression du vecteur unitaire tangent à la trajectoire dans le sens du mouvement ainsi que l'accélération tangentielle.
4. Calculer l'accélération de M par rapport à \mathcal{R} .
5. En déduire l'accélération normale puis montrer que le rayon de courbure se met sous la forme :

$$R_c(t) = \frac{2r_0}{3} \sqrt{2(1 + \cos \omega t)}$$

6. Calculer la longueur de la trajectoire sur l'intervalle de temps $[0, \frac{\pi}{\omega}]$.

Soit $(\vec{e}_r, \vec{e}_\theta)$ la base vectorielle associée aux coordonnées polaires de M . Avec les notations habituelles, $\vec{OM} = r(t)\vec{e}_r$ et les coordonnées polaires de M sont notées (r, θ) .

7. À partir des coordonnées cartésiennes de M données par l'expression (1), calculer $r(t)$. À partir de (1), exprimer alors, grâce à quelques simplifications et mises en facteur, $x(t)$ et $y(t)$ en fonction de $r(t)$. En déduire l'expression de $\theta(t)$.
8. À partir des coordonnées polaires de M , calculer l'expression de la vitesse dans la base polaire.
9. Retrouver le résultat de la question précédente à partir de l'expression de la vitesse obtenue à la question 1.