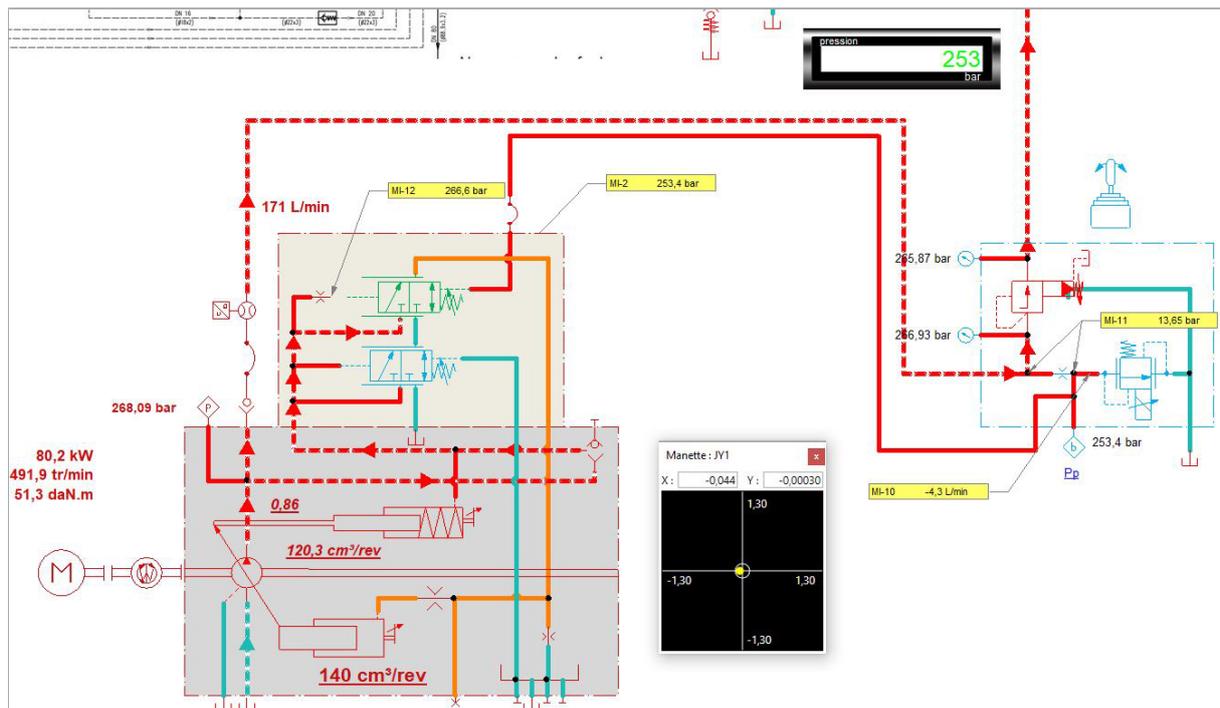


Lorsque le limiteur de pression à commande proportionnelle est alimenté la pression dans le canal « LS » qui communique dans la boîte à ressort de la balance de pression chute à **2bar** ce qui a pour effet d'établir le tarage de la balance de pression à $2b + \text{celle du ressort}$ (17b). La pression de refoulement de la pompe sera de **19bar**, provoquant le basculement du plateau et ramène la cylindrée de la pompe pratiquement à Zéro.

Il règne alors aux bornes du gicleur intégrés dans le bloc de contrôle une ΔP de **17bar** qui réglé la consommation d'huile de pilotage à **4.8l/min**.

Si la soupape de séquence est réglée à **25bar** elle reste fermée interdisant la circulation d'huile vers les deux moteurs hydraulique de ventilation.



La coupure d'alimentation électrique du limiteur de pression de pilotage à commande proportionnelle a pour effet d'établir sa pression de tarage maximale dans ce cas environ **253bar** qui vont s'additionner à la pression créée par le ressort de la balance de pression via le canal « LS ». La pression de refoulement s'en trouve réglée **dans ce cas 268bar**. La ΔP aux bornes du gicleur de consommation est maintenant d'environ **14bar** elle génère un débit de pilotage de **4.3l/min**. la cylindrée de la pompe se cale maintenant la pression provoquée par le couple résistant aux moteurs hydraulique pour maintenir cet équilibre.

Pour cet exemple j'ai utilisé une soupape de séquence drainée externe tarée à **25bar**

« Cette simulation n'a de valeur que le principe de fonctionnement »